PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

08-074534

(43)Date of publication of application: 19.03.1996

(51)Int.Cl.

F01L 13/00 F01L 1/18

(21)Application number: 06-230193

(71)Applicant: HONDA MOTOR CO LTD

(22)Date of filing:

01.09.1994

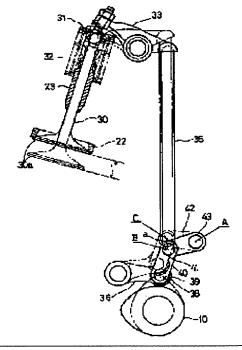
(72)Inventor: MATSUDA MINORU

FUKAMACHI MASATOSHI WAKABAYASHI SHINYA

(54) VALVE LIFT AMOUNT CONTINUOUS VARIABLE MECHANISM

(57)Abstract:

PURPOSE: To realize a valve lift amount continuous variable mechanism capable of sufficiently decreasing the maximum lift amount without extremely lowering a damping curve, and having a little change of a tappet clearance. CONSTITUTION: A valve system of an internal combustion engine, wherein a valve is opened and closed by a rocker arm to be oscillated on the basis of the rotation of a cam, is provided with a link member 42 to be oscillated around a movable pivotally supporting shaft A, and a pivotally supporting point moving means for moving the pivotally supporting point A of the link member 42, and the link member 42 is oscillated around the pivotally supporting center A moved by the pivotally supporting point moving means 44 on the basis of the rotation of a cam 10, and a rocker arm 33 is oscillated on the basis of the oscillation of the link member 42.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

27.10.2000

[Date of sending the examiner's decision of

rejection]

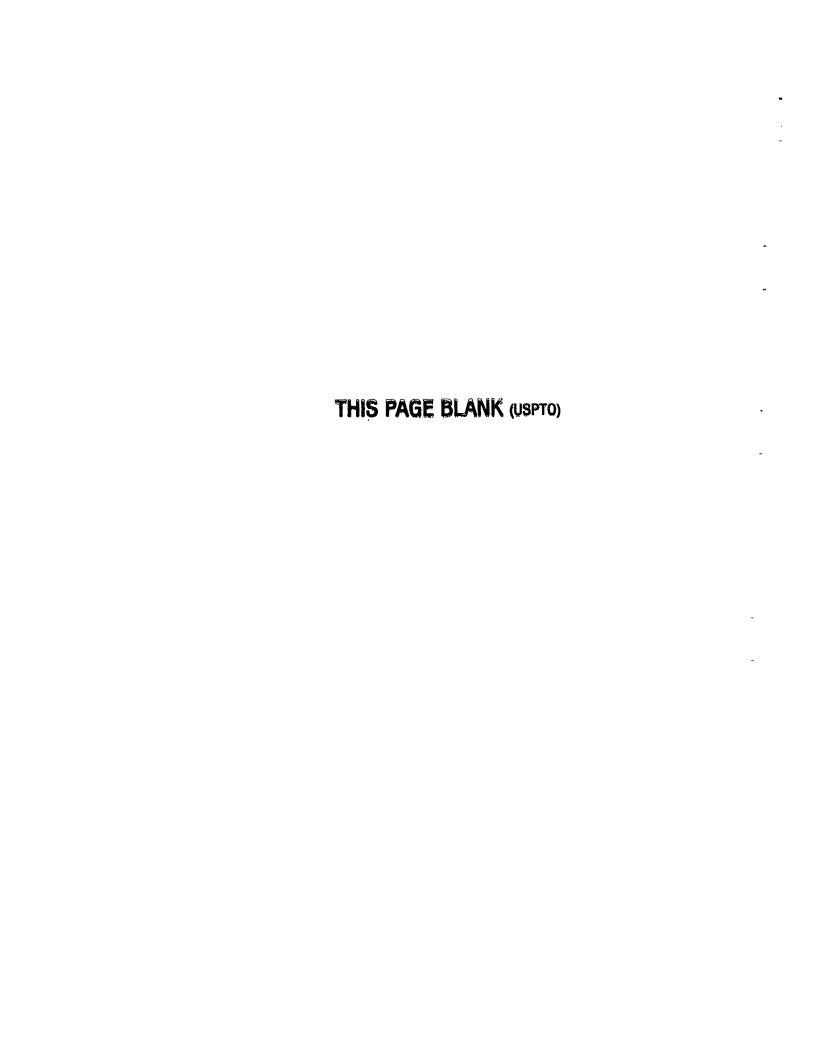
[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number] 3455956 [Date of registration] 01.08.2003

[Number of appeal against examiner's decision of

BEST AVAILABLE CORY



Searching PAJ Page 2 of 2

rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

THIS PAGE BLANK (USPTO)

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号

特開平8-74534

(43)公開日 平成8年(1996)3月19日

(51) Int.Cl.⁶

識別記号

庁内整理番号

F01L 13/00 1/18

301 F N

FΙ

技術表示箇所

審査請求 未請求 請求項の数2 FD (全 10 頁)

(21)出願番号

特願平6-230193

(22)出顧日

平成6年(1994)9月1日

(71)出顧人 000005326

本田技研工業株式会社

東京都港区南青山二丁目1番1号

(72)発明者 松田 稔

埼玉県和光市中央1丁目4番1号 株式会

社本田技術研究所内

(72)発明者 深町 昌俊

埼玉県和光市中央1丁目4番1号 株式会

社本田技術研究所内

(72)発明者 若林 慎也

埼玉県和光市中央1丁目4番1号 株式会

社本田技術研究所内

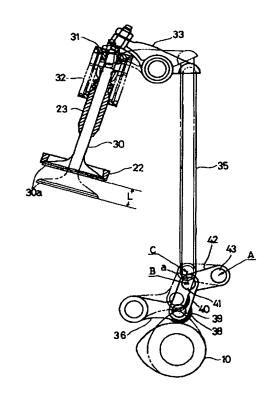
(74)代理人 弁理士 江原 望 (外2名)

(54) 【発明の名称】 パルプリフト量連続可変機構

(57)【要約】

【目的】 緩衝曲線を極端に低くすることなく最大リフ ト量を十分減少させることができ、タペットクリアラン スの変化が少ないバルブリフト量連続可変機構を供す る。

【構成】 カムの回転に基づき揺動するロッカーアーム によりバルブの開閉動が行われる内燃機関の動弁装置に おいて、移動可能な枢支点Aを中心に揺動するリンク部 材42と、前記リンク部材42の枢支点Aを移動させる枢支 点移動手段44とを備え、前記リンク部材42は前記枢支点 移動手段44により移動させられた枢支点A~A´を中心 に前記カム10の回転に基づき揺動し、同リンク部材42の 揺動に基づいて前記ロッカーアーム33を揺動するバルブ リフト量連続可変機構。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 カムの回転に基づき揺動するロッカーアームによりバルブの開閉動が行われる内燃機関の動弁装置において、

移動可能な枢支点を中心に揺動するリンク部材と、 前記リンク部材の枢支点を移動させる枢支点移動手段と を備え、

前記リンク部材は前記枢支点移動手段により移動させられた枢支点を中心に前記カムの回転に基づき揺動し、同リンク部材の揺動に基づいて前記ロッカーアームを揺動 10することを特徴とするバルブリフト量連続可変機構。

【請求項2】 前記枢支点移動手段は前記カムの基礎円が作用しているときの前記リンク部材の揺動作用点を中心にした円弧に沿って枢支点を移動させることができることを特徴とする請求項1記載のバルブリフト量連続可変機構。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、内燃機関の動弁装置に おいてロッカーアームで駆動されるバルブのリフト量を 20 連続的に可変とする機構に関する。

[0002]

【従来技術】従来のバルブリフト量連続可変機構としては、ロッカーアームの揺動枢支点を変位させる例(特開昭60-108511号公報、特開平5-202720号公報)、ロッカーアームのカム山との接触角を変える例(実開昭60-125304号公報、実開昭60-127411号公報)、ロッカーアームとタペットの間に可変の支点を持つことによりレバー比を変える例(特開昭60-228717号公報)等がある。

[0003]

【解決しようとする課題】ロッカーアームの枢支点を直接変位させる例またはロッカーアームとタペットの間に可変の支点を持ってレバー比を変える例では支点の変位でリフトカーブが相似的に大きさが変化するためリフト量を小さくすると相対的に緩衝曲線も低くなってしまい、タペットクリアランスも変化し、タペット音が大きくなる。またロッカーアームのカム山との接触角を変える例ではタペットクリアランスが変化し、バルブ総開角も大きく変化して吸排気効率が悪化する。

【0004】本発明はかかる点に鑑みなされたもので、その目的とする処は、緩衝曲線を極端に低くすることなく最大リフト量を十分減少させることができ、タペットクリアランスの変化が少ないバルブリフト量連続可変機構を供する点にある。

[0005]

【課題を解決するための手段および作用】上記目的を達成するために、本発明は、カムの回転に基づき揺動するロッカーアームによりバルブの開閉動が行われる内燃機関の動弁装置において、移動可能な枢支点を中心に揺動 50

するリンク部材と、前記リンク部材の枢支点を移動させる枢支点移動手段とを備え、前記リンク部材は前記枢支点移動手段により移動させられた枢支点を中心に前記カムの回転に基づき揺動し、同リンク部材の揺動に基づいて前記ロッカーアームを揺動するバルブリフト量連続可変機構とした。

【0006】枢支点移動手段によりリンク部材の枢支点を変位させるとリンク部材のロッカーアームに対する揺動軌跡を変化させることができ、すなわちリンク部材の揺動のうちロッカーアームを揺動させる揺動方向成分を変化させ、同ロッカーアームの揺動によりバルブを開閉動するので、緩衝曲線を低くすることなく最大リフト量を十分に減少させることが可能で、かつタペットクリアランスの変化を小さく抑えることができる。

【0007】前記枢支点移動手段は前記カムの基礎円が 作用しているときの前記リンク部材の揺動作用点を中心 にした円弧に沿って枢支点を移動させることで、容易に バルブリフト量を変えることができる。

[0008]

30

40

【実施例】以下図1ないし図8に図示した本発明の一実 施例について説明する。本実施例はV型4気筒エンジンの動弁装置に適用されたもので、図1はそのエンジン1の側断面図であり、図2は図1におけるII-II線で切断した要部断面図である。

【0009】クランクケース2の上のシリンダーブロック3は左右V字に配された2個のシンダー4を前後に並列に配設したもので、シリンダー4の上方はシリンダーヘッド5で覆われている。シリンダー4内を往復動するピストン6に一端を枢着されたコンロッド7は他端をクランクシャフト8のクランクピンに枢着してピストン6の往復動をクランクシャフト8の回転に変換する。

【0010】左右のシリンダー4によるV字の谷間には クランクシャフト8と平行にカムシャフト9が回転自在 に支持されており、クランクシャフト8の主軸に嵌着されたスプロケット11とカムシャフト9に嵌着されたスプロケット12との間にチェーン13が架渡されてクランクシャフト8の半分の回転数でカムシャフト9が回転するようになっている。

【0011】カムシャフト9にはカム10が順次8個形成されている。一方シリンダーヘッド5には各シリンダー4につき吸気ポート20と排気ポート21とが1つずつ形成され、各ポート20、21の燃焼室への開口に設けられた弁座22に弁体30aが着座可能にバルブ30がバルブガイド23に摺動自在に支持されて設けられている。

【0012】バルブ30はその基端側に嵌着されたバルブスプリングリテーナ31がバルブスプリング32の一端を押さえて上方へ付勢されている。バルブ30の基端はバルブスプリングリテーナ31の中央を貫通して露出しており、この基端面に一端が接するようにロッカーアーム33がロッカーシャフト34に揺動自在に支持されて設けられてい

る。

【0013】ロッカーアーム33の他端にはプッシュロッド35の上端が嵌合して、プッシュロッド35自体はシリンダーブロック3に設けられた孔を通ってカムシャフト9に向けて延びている。なおこのロッカーアーム33をヘッドカバー14が覆っており、前記シリンダヘッド5には燃焼室に向け点火プラグ15が取付けられ、吸気ポート20に向けてはインジェクター16が取付けられる。

【0014】前記カムシャフト9の各カム10に対応して近傍に従動レバー36がシリンダーブロック3に架設され 10た固定支軸37に枢支されて揺動自在に設けられ、カム10の回転により従動レバー36が揺動するようになっており、この従動レバー36の揺動が以下に述べるリンク機構を介して前記プッシュロッド35を動かすことになる。

【0015】このリンク機構を図3ないし図5に基づき説明する。従動レバー36の先端は相対向する側壁が延出して両側壁間に架設されたピン38にローラ39が回転自在に支持され、前記カム10はこのローラ39とその外周面を接してローラ39を介して従動レバー36は揺動する。ピン38は従動レバー36の先端の両側壁より外側に突出してお20り、同突出部に一対の連結アーム40が枢着され、同一対の連結アーム40の他端間にピン41が架設され、同ピン41に前記プッシュロッド35の下端が枢着されるとともに一対のリンク部材42が連結アーム40とプッシュロッド35との間に枢着されている。

【0016】一対のリンク部材42の端部間にはピン43が 両端を外側に突出させて架設されており、両側の突出部 に一対の旋回レバー44が枢着されており、同一対の旋回 レバー44は前記リンク部材42と略形状を同じくしてピン 41よりも外側に位置しており、両旋回レバー44の各端部 30 には回動ピン45が外側に向け一体に突設されている。こ の回動ピン45はシリンダーブロック3の定位置に回動自 在に枢支される。前記リンク部材42を連結アーム40およ びプッシュロッド35と枢着するピン41はこの回動ピン45 と同一軸線上に位置することができる。

【0017】カム10の回転をバルブ30に伝達するリンク機構は以上のような構造をしており、回動ピン45を回動すると旋回レバー44が一体に旋回しピン43の位置を移動させることができる。ピン43はリンク部材42の枢支点に当たるので、回動ピン45を回動することでリンク部材42 40の枢支点(ピン43)を変位させることができる。

【0018】すなわち図3に示すようにカム10の基礎円 周面にローラ39が接しているときは、リンク部材42の揺 動端のピン41は回動ピン45と同一軸線上にあるので、回 動ピン45を回動して旋回レバー44を旋回するとピン43を 介して旋回レバー44と一緒にリンク部材42がピン41(回 動ピン45)を中心に旋回しピン43の位置を変位させるこ とができる。

【0019】こうして適当な旋回位置にピン43が定められると、リンク部材42の他端のピン41の揺動軌跡が決ま 50

り、ピン41に一端を枢着されたプッシュロッド35はこの ピン41の揺動軌跡に従って往復動し、ロッカーアーム33 を介してバルブ30をリフトさせることになる。

【0020】いま回動ピン45を操作してピン43を図6に図示する位置とし、このときのリンク部材42の枢支点(ピン43の中心)を点Aとすると、リンク部材42の揺動端のピン41の中心の揺動軌跡は点Aを中心とする円弧aとなる。なお図6は旋回レバー44および回動ピン45は省略して図示している。図6に実線で示すように従動レバー36の揺動端のローラ39がカム10の基礎円周面に接しているときは連結アーム40を介してピン41の中心は円弧a上の点Bにあり、この状態でバルブ30はその弁体を弁座22に着座させて弁開口を閉じている。

【0021】そしてカム10が回転してカム山がローラ39を押し上げると連結アーム40を介してピン41も円弧 a に 沿って上昇し、カム山の頂上にローラ39が至ると図6に2点鎖線で示すようにピン41の中心は点Cに達する。ピン41はプッシュロッド35の下端に当たるので、ピン41の点Bから点Cへの旋回移動でその主にプッシュロッド35の軸方向成分だけプッシュロッド35が押し上げられてロッカーアーム33を揺動しバルブ30を最大リフト量しだけリフトさせ排気開口を開く。

【0022】このようにリンク部材42の枢支点(ピン43の中心)が点Aにあるときは、ピン41の移動は円弧 a の 点Bから点Cであり、この点Bから点Cへの揺動軌跡は プッシュロッド35の軸方向に略平行であるので、プッシュロッド35の移動量は大きく、よってバルブ30のリフト量も大きい(ハイリフト状態)。

【0023】次に回動ピン45を操作してピン43を図7に図示する点A´の位置にすると、リンク部材42の揺動端のピン41の中心の揺動軌跡は点A´を中心とする円弧 a´となる。図7に実線で示すように従動レバー36の揺動端のローラ39がカム10の基礎円周面に接しているときはピン41は図6における同じ点Bの位置にあり、バルブ30はその弁体を弁座22に着座させて弁開口を閉じている。

【0024】カム10が回転してカム山がローラ39を押し上げると連結アーム40を介してピン41は円弧 a ´に沿って移動し、カム山の頂上にローラ39が至ると図7に2点鎖線で示すようにピン41は点C´に達する。ピン41の点Bから点C´への旋回移動でそのプッシュロッド35の軸方向成分だけプッシュロッド35が押し上げられてロッカーアーム33を揺動しバルブ30を最大リフト量L´だけリフトさせ排気開口を開く。

【0025】このようにリンク部材42の枢支点(ピン43)が点A´にあるときは、ピン41の移動は円弧 a´の点Bから点C´であり、この点Bから点C´への揺動軌跡はプッシュロッド35の軸方向に対し大きく傾いてプッシュロッド35の上昇量は小さく、よってバルブ30のリフト量も小さい(ローリフト状態)。

30

【0026】以上の図6に示すバルブのハイリフト状態 と図7に示すローリフト状態におけるバルブリフト曲線 を図8に示す。曲線HLがハイリフト状態のバルブリフ ト曲線であり、曲線LLがローリフト状態のバルブリフ ト曲線である。

【0027】曲線HL (ハイリフト状態) は最大リフト 量Lが12mmで徐々に先細になった滑らかな山形状をな し、タペットクリアランス0.16mmを除いた実質リフトを 生じさせるカムの回転角度は296°26′であり、リ フト量1mm以下の緩衝曲線部分を除く回転角度は200 10 。 である。一方曲線LL(ローリフト状態)は最大リフ ト量L´が約3.2 mmで曲線HL (ハイリフト状態) に比 ベ十分リフト量を減少させているが、実質リフトを生じ させるカムの回転角度は258°50′であり、リフト 量1mm以下の緩衝曲線部分を除く回転角度は184°4 4′であって、いずれも曲線HL(ハイリフト状態)に 近い角度を示し、したがって全体形状は台形に近似した 山形状をなしている。

【0028】ローリフト状態で曲線LLが台形に近い山 形状をなすのは、図7においてプッシュロッド35に対す 20 るピン41の点Bから点C´への揺動が点Bの近傍すなわ ちバルブの開き始めと終わり近くでプッシュロッド35の 軸方向の成分が大きくリフト量を急増・急減させるがそ の他はプッシュロッド35の軸方向の成分が極めて小さく リフト量の変化がないからである。

【0029】このようにローリフト状態でもリフト曲線 が台形に近い形状をなして最大リフト量を十分に減少さ せても緩衝曲線部分を極端に低くすることがなく、バル ブの開閉を速やかに行うので、吸排気効率を向上させる ことができる。

【0030】ハイリフト状態とローリフト状態とでタペ ットクリアランスの変化は極めて少ないので、タペット 音を小さく抑えることができる。前記回動ピン45を回動 しリンク部材の枢支点 (ピン43) の旋回位置を点Aない し点A´の点Bを中心とする円弧上のいづれかの点に連 続的に変えることができるので、前記ハイリフト状態と ローリフト状態との間のあらゆる中間状態を形成するこ とができ、細かいエンジン運転制御が可能である。

【0031】次に第2の実施例について図9および図1 0に基づき説明する。図9および図10は前記第1の実 40 施例における図6および図7に相当する図である。同第 2の実施例は前記第1の実施例におけるリンク部材42を ロッカーアーム側に移したもので基本的構造は同じであ る。リンク部材53がロッカーアーム55側に位置したの で、連結アーム52が長尺となり、プッシュロッド54が短 尺となってロッカーアーム55に枢着されている。

【0032】図9はリンク部材53の枢支点が点Aにあっ てハイリフト状態にあり、カム50の回転で従動レバー51 および連結アーム52を介してリンク部材53の揺動端は点

く移動して大きなロッカーアーム55の揺動でバルブ56の 最大リフト量しは大きい。一方図10ではリンク部材53 の枢支点が点Aから点A´に移行してローリフト状態に あり、リンク部材53の揺動端は点Bから点C´に揺動し プッシュロッド54を長尺方向には僅かに移動してバルブ 56の最大リフト量L´は小さい。本第2の実施例は前記 第1の実施例と基本的構造が同じであり同様の作用効果 を奏する。

【0033】次に第3の実施例について図11および図 12に基づき説明する。同第3の実施例は前記第1の実 施例における従動レバー36を変形して連結アーム40の役 割も兼ねるようにした新たな従動レバー61を備えたもの で他の部材は略同じである。該従動レバー61はカム60に 接する接触面61 a とリンク部材62の揺動端に接する接触 面61 b とを有し、カム60の回転で揺動し接触面61 b に押 されてリンク部材62が枢支点(点Aないし点A^)を中 心に揺動する。

【0034】図11はリンク部材62の枢支点が点Aにあ ってハイリフト状態にあり、カム60の回転でリンク部材 62の揺動端は点Bから点Cに大きく揺動しプッシュロッ ド63も長尺方向に大きく移動してロッカーアーム64を介 してリフトするバルブ65の最大リフト量しは大きい。一 方図12ではリンク部材62の枢支点が点Aから点A´に 移行してローリフト状態にあり、リンク部材62の揺動端 は点Bから点C´に僅かに揺動しプッシュロッド63の移 動も僅かでバルブ65の最大リフト量L´は小さい。

【0035】次に第4の実施例について図13および図 14に基づき説明する。同例はリンク部材73をロッカー アーム74側に位置させた例であり、従動レバー71が直接 プッシュロッド72に作用して同プッシュロッド72がリン ク部材73を揺動し、リンク部材73が直接ロッカーアーム 74の接触面74 a に接して作用する。

【0036】図13はリンク部材73の枢支点が点Aにあ ってハイリフト状態にあり、カム70の回転で揺動する従 動レバー71がプッシュロッド72を押してリンク部材73を 点Aを中心に揺動し、リンク部材73の揺動端は点Bから 点Cに揺動しロッカーアーム74の揺動方向に大きく揺動 してバルブ75の最大リフト量しは大きい。一方図14で はリンク部材73の枢支点が点Aから点A´に移行してロ ーリフト状態にあり、リンク部材73の揺動端は点Bから 点C´に揺動しロッカーアーム74の揺動方向には僅かに 揺動してバルブ75の最大リフト量L´は小さい。

【0037】次に第5の実施例について図15および図 16に基づき説明する。同実施例はカム80がロッカーア ーム83の近傍に位置する例であり、カム80は直接リンク 部材81に作用し、リンク部材81の揺動は短尺のプッシュ ロッド82を介してロッカーアーム83を揺動させる。

【0038】図15はリンク部材81の枢支点が点Aにあ ってハイリフト状態にあり、カム80の回転で揺動するリ Bから点Cに揺動しプッシュロッド54を長尺方向に大き 50 ンク部材81の揺動端は点Bから点Cに揺動しプッシュロ

ッド82を長尺方向に大きく移動してロッカーアーム83を 介してリフトするバルブ84の最大リフト量しは大きい。 一方図16ではリンク部材81の枢支点が点Aから点A に移行してローリフト状態にあり、リンク部材81の揺動 端は点Bから点C´に揺動しプッシュロッド82を長尺方 向には僅かに移動してバルブ84の最大リフト量し′は小 さい。

【0039】次に第6の実施例について図17および図 18に基づき説明する。同実施例は前記第5の実施例に おけるプッシュロッド82を無くしリンク部材91が直接ロ 10 ッカーアーム92の接触面92 a に接して揺動するようにし ている。

【0040】図17はリンク部材91の枢支点が点Aにあ ってハイリフト状態にあり、カム90の回転でリンク部材 91を点Aを中心に揺動し、リンク部材91の揺動端は点B から点Cに揺動すなわちロッカーアーム92の揺動方向に 大きく揺動してバルブ93の最大リフト量しは大きい。一 方図18ではリンク部材91の枢支点が点Aから点A´に 移行してローリフト状態にあり、リンク部材91の揺動端 は点Bから点C´に揺動すなわちロッカーアーム92の揺 20 動方向には僅かに揺動してバルブ93の最大リフト量し は小さい。

【0041】本第6の実施例におけるバルブリフト曲線 を図19に示す。曲線HLがハイリフト状態のバルブリ フト曲線であり、曲線LLがローリフト状態のバルブリ フト曲線である。

【0042】曲線HL (ハイリフト状態) は最大リフト 量Lが12mmで徐々に先細になった滑らかな山形状をな し、一方曲線 L L (ローリフト状態) は最大リフト量 L ´が約3.2 mmで開き始めは緩やかであるが閉じるときは 30 示す図である。 急激でハイリフト状態の閉じるときと近似した曲線形状 をしている。したがって緩衝曲線を低くすることなく最 大リフト量を十分減少させることができ、かつタペット クリアランスの変化を小さく抑えることができる。

[0043]

【発明の効果】本発明は、枢支点移動手段によりリンク 部材の枢支点を変位させるとリンク部材のロッカーアー ムに対する揺動軌跡を変化させることができ、このリン ク部材の揺動軌跡に応じてロッカーアームが揺動してバ ルブを開閉動するので、緩衝曲線を低くすることなく最 40 大リフト量を十分に減少させることが可能で、滑らかな バルブ開閉動のもとで吸排気効率の向上を図ることがで きる。またタペットクリアランスの変化を小さく抑える ことができタペット音の発生を抑制できる。

【0044】カムの基礎円が作用しているときのリンク 部材の揺動作用点を中心にした円弧に沿って枢支点を移 動させることで、容易にバルブリフト量を変えることが できる。

【図面の簡単な説明】

ンジンの側断面図である。

【図2】図1における I I - I I 線で切断した断面図で ある。

8

【図3】同第1の実施例における動弁装置のリンク機構 の斜視図である。

【図4】別の状態の同リンク機構の斜視図である。

【図5】同下面図である。

【図6】ハイリフト状態における同動弁装置の要部側面 図である。

【図7】ローリフト状態における同動弁装置の要部側面 図である。

【図8】同第1実施例におけるバルブリフト曲線を示す 図である。

【図9】第2の実施例における動弁装置のハイリフト状 態の要部側面図である。

【図10】同ローリフト状態の要部側面図である。

【図11】第3の実施例における動弁装置のハイリフト 状態の要部側面図である。

【図12】同ローリフト状態の要部側面図である。

【図13】第4の実施例における動弁装置のハイリフト 状態の要部側面図である。

【図14】同ローリフト状態の要部側面図である。

【図15】第5の実施例における動弁装置のハイリフト 状態の要部側面図である。

【図16】同ローリフト状態の要部側面図である。

【図17】第6の実施例における動弁装置のハイリフト 状態の要部側面図である。

【図18】同ローリフト状態の要部側面図である。

【図19】同第6の実施例におけるバルブリフト曲線を

【符号の説明】

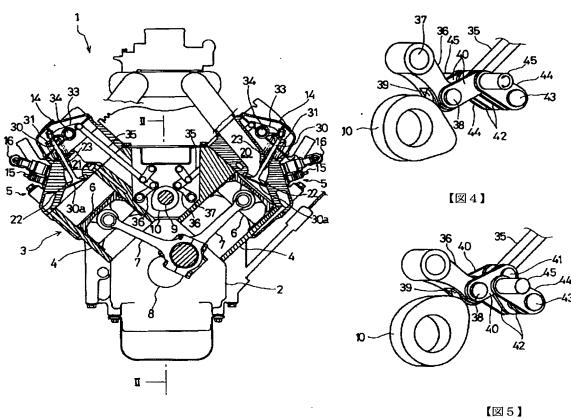
1…エンジン、2…クランクケース、3…シリンダーブ ロック、4…シリンダー、5…シリンダーヘッド、6… ピストン、7…コンロッド、8…クランクシャフト、9 …カムシャフト、10…カム、11, 12…スプロケット、13 …チェーン、14…ヘッドカバー、15…点火プラグ、16… インジェクター、20…吸気ポート、21…排気ポート、22 …弁座、23…バルブガイド、30…バルブ、31…バルブス プリングリテーナ、32…バルブスプリング、33…ロッカ ーアーム、34…ロッカーシャフト、35…プッシュロッ ド、36…従動レバー、37…固定支軸、38…ピン、40…連 結アーム、41…ピン、42…リンク部材、43…ピン、44… 旋回レバー、45…回動ピン、50…カム、51…従動レバ ー、52…連結レバー、53…リンク部材、54…プッシュロ ッド、55…ロッカーアーム、56…バルブ、60…カム、61 …従動レバー、62…リンク部材、63…プッシュロッド、 64…ロッカーアーム、65…バルブ、70…カム、71…従動 レバー、72…プッシュロッド、73…リンク部材、74…ロ ッカーアーム、75…バルブ、80…カム、81…リンク部 【図1】本発明の一実施例に係る動弁装置を適用したエ 50 材、82…プッシュロッド、83…ロッカーアーム、84…バ

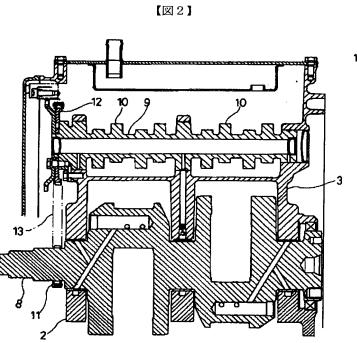
10

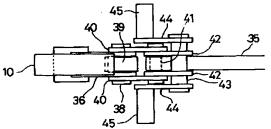
ルブ、90…カム、91…リンク部材、92…ロッカーアー * *ム、93…バルブ。

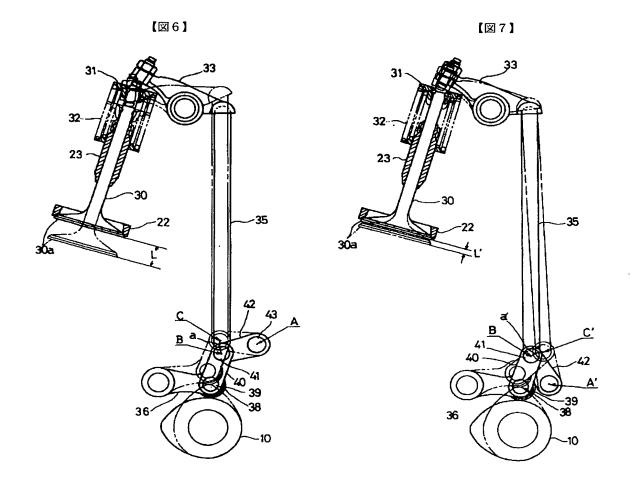
【図1】 【図3】

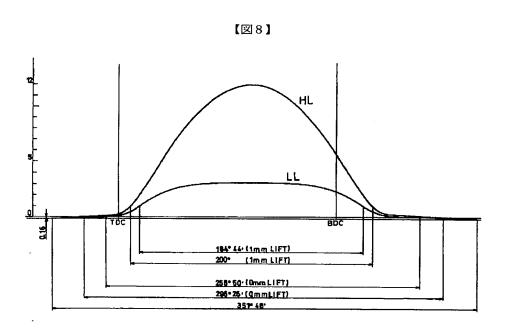
(6)





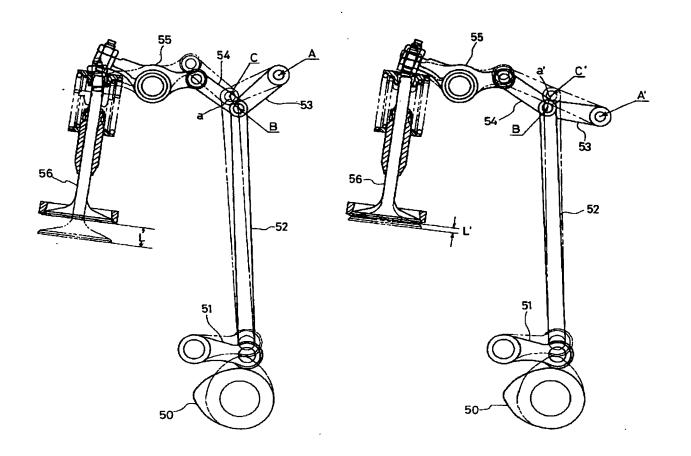


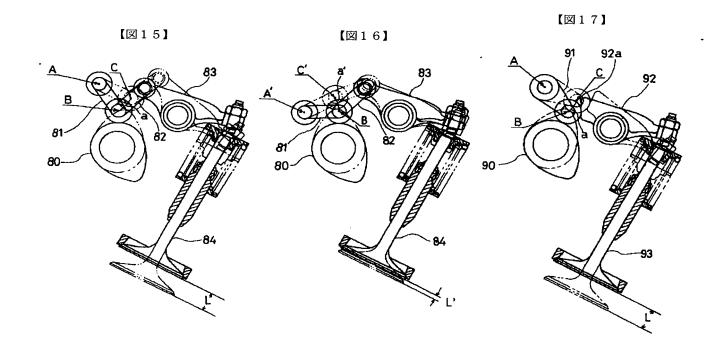


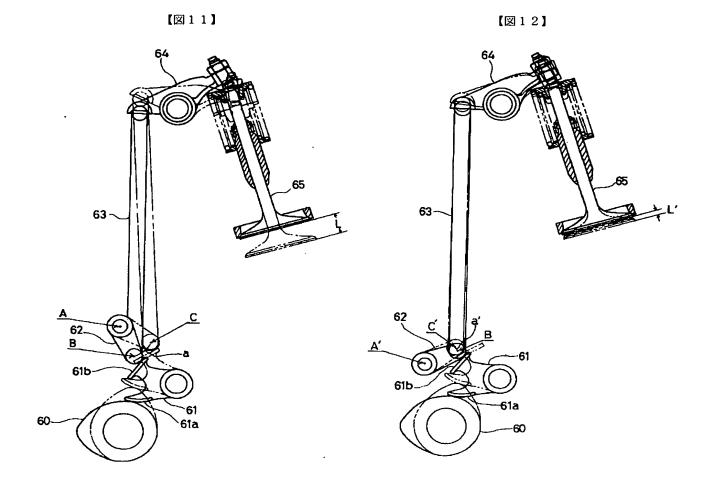


【図9】

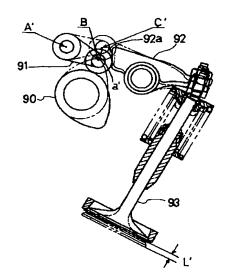
【図10】



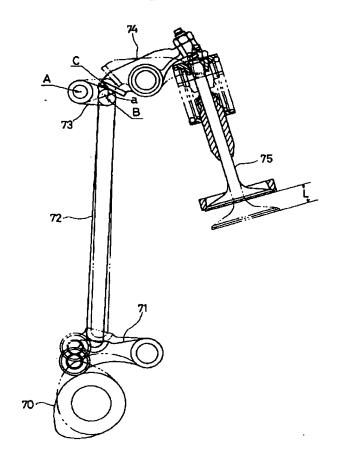




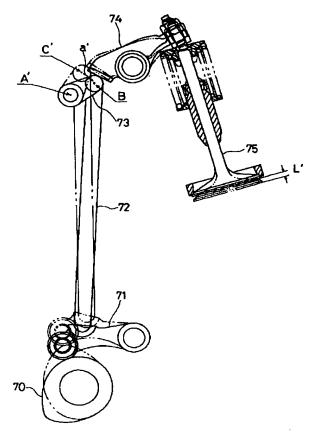
【図18】



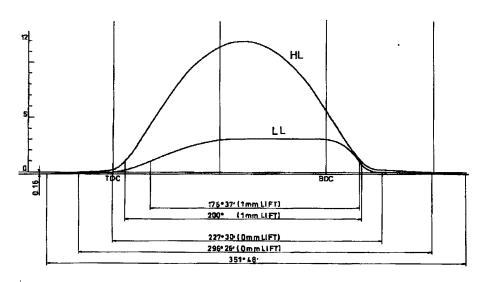
【図13】



【図14】



【図19】



This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

☐ BLACK BORDERS
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
FADED TEXT OR DRAWING
BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
Потиер.

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.

THIS PAGE BLANK (USPTO)